

ことができる。模型用モーターで作動するザリガニロボット故に、故障した宇宙探査機ハヤブサよろしく、マシンの不具合をプログラム変更で補正する場面も出て来る。ハードとプログラムの両方をなおす必要が出て来ることもある。

3. 指導計画

指導計画は大まかに、有線リモコンで操作していたザリガニロボットを自動化してプログラミングにより狙った動きをさせる「ザリガニ自動化プロジェクト」と、コンピュータによる計測と制御について、簡単な実験などを通して学習する「計測と制御の技術と我々の生活」の2つの題材によって構成される。

ザリガニロボットの躯体製作に関しては、技術A「材料と加工の技術」、有線リモコンとモーターの結線等に関しては技術B「エネルギー変換に関する技術」の範囲で行った。ただ、指導の実際に於いては、ここからここまでがAで、今度はBという風には運用できなかった。ものづくりということを中心に据えて、学習活動を展開する場合には、各範囲、各項目事項がモザイク状に入り組むことはやむを得ないと思われる。

表1 指導計画の概要

時数	題材	内容
1	ザリガニ自動化プロジェクト	機器の構成
2		プログラムの方法
3		狙った動きをプログラムで実現しよう
4		走行競技 学習の振り返り
5	計測と制御の技術と我々の生活	ザリガニ自動化を振り返って
6		音や光の様子を信号へ
7		コンピュータからモーターへ
8		技術の評価と学習の振り返り

4. 留意事項

(1) 指導すべき事柄をきちんと押さえる

面白い教材を用いる場合、教材の面白さに振り回される危険性がある。それを防止するために指導すべき事柄をきちんと整理して計画的に生徒が学習できるワークシートなどを準備しておく必要がある。

(2) 協力しあえるグループを育成する

図2に示したように、三者三様の作業を同時にでき

る教材である。逆にいえば、進度の速い生徒はどんどん進み、遅れている生徒は置き去りになる。このような教材や授業展開を円滑に行うには、グループの協力体制が欠かせない。



図2

リコーダーでプログラミングする生徒、ボディーの不具合を調整する生徒、ハンドの不具合を修理する生徒、三者三様に作業が展開出来る。

5. 教材開発を楽しめる教師でいたい

考えて、考えて、思案に暮れて教材を開発する。ものになる教材ができる背後に膨大なガラクタの山がある。ただ、その教材に生徒が目を輝かせてくれたら、ビックリしてくれたらと思うと教材開発は楽しい。



図3

床に腰を据えてプログラミングに没頭する生徒